

# Байесовский вывод грубой силой и интегрированием

Сергей Николенко

Машинное обучение — ИТМО, осень 2006

# Outline

## 1 Метод полного перебора

- Введение
- Полный перебор на байесовских сетях
- Полный перебор в непрерывном случае

## 2 Маргинализация интегрированием

# Суть

- Пусть нам, как обычно, нужно понять, какая гипотеза лучше других описывает имеющиеся данные.
- Предлагается алгоритм: перечислить все гипотезы и сравнить их правдоподобия (likelihoods).
- Мы сначала рассмотрим, как этот метод работает в дискретном булевском случае, а затем в непрерывном случае нормального распределения.

# Байесовские сети

- Вспомним о байесовских сетях, которые мы изучали в прошлом семестре.
- Байесовская сеть — направленный граф, в котором стрелки показывают причинно-следственную связь.
- У нас были разработаны алгоритмы вывода на байесовских сетях, но сейчас мы будем действовать грубой силой.

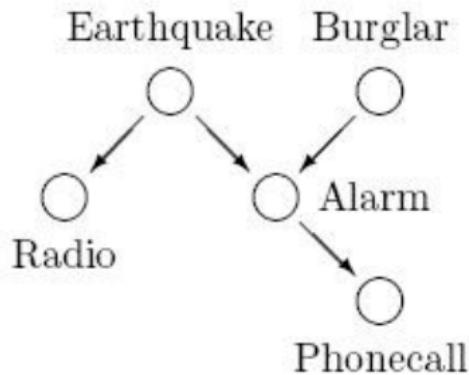
# Байесовские сети: полный перебор

- Чтобы решить байесовскую сеть полным перебором, нужно представить её в виде большого произведения всех вероятностей, которые в ней участвуют, а затем маргинализовать по вероятностям, которые нам известны.

## Пример: разработаем сеть

- Ситуация: Вася поехал на работу, и тут вдруг ему звонит сосед и говорит, что у его дома звонит сигнализация против грабителей.
- Вася уже было возвращается, но тут слышит по радио, что рядом с его домом было микроземлетрясение.
- Вася знает, что вполне возможно, что микроземлетрясение само собой вызвало срабатывание сигнализации.
- Какая должна быть модель такой ситуации?

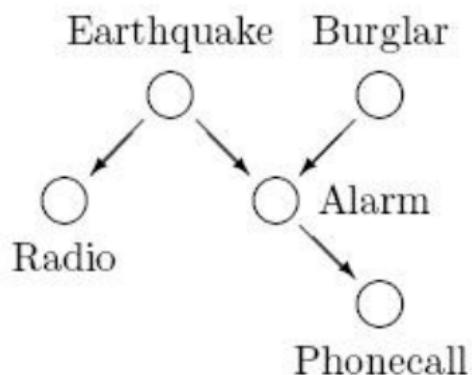
# Пример



- Вот несложная сеть (даже без циклов), описывающая затруднительное положение Васи.
- Совместная вероятность всей сети:

$$p(b, e, a, p, r) = p(b)p(e)p(a|b, e)p(p|a)p(r|e).$$

# Вероятности



- $p(b = 1) = \beta = 0.001;$
- $p(e = 1) = \epsilon = 0.001;$
- $p(p = 1|a = 0) = 0,$   
 $p(p = 1|a = 1) = 1;$
- $p(r = 1|e = 0) = 0,$   
 $p(r = 1|e = 1) = 1.$

## Вероятности: Noisy-OR

- Осталось специфицировать распределение  $p(a|b, e)$ .  
Давайте предположим, что существует некая (малая) вероятность  $\alpha_b$  того, что сигнализация сработает на грабителя, вероятность  $\alpha_e$  того, что сигнализация сработает на землетрясение, и вероятность  $\alpha_f$  просто ложного срабатывания. То есть на самом деле

$$\text{alarm} = \text{burglar} \vee \text{earthquake} \vee \text{false\_alarm},$$

но не точно логически, а с некоторыми вероятностями.

- Такая ситуация называется Noisy-OR (есть ещё аналогичный Noisy-AND).
- Какие тогда будут условные вероятности?

## Вероятности: Noisy-OR

$$\begin{aligned} p(a = 1 | b = 0, e = 0) &= \alpha_f, \\ p(a = 1 | b = 1, e = 0) &= 1 - (1 - \alpha_f)(1 - \alpha_b), \\ p(a = 1 | b = 0, e = 1) &= 1 - (1 - \alpha_f)(1 - \alpha_e), \\ p(a = 1 | b = 1, e = 1) &= 1 - (1 - \alpha_f)(1 - \alpha_b)(1 - \alpha_e). \end{aligned}$$

Например, при  $\alpha_f = 0.001$ ,  $\alpha_e = 0.01$  и  $\alpha_b = 0.99$

$$\begin{aligned} p(a = 1 | b = 0, e = 0) &= 0.001, \\ p(a = 1 | b = 1, e = 0) &= 0.99001, \\ p(a = 1 | b = 0, e = 1) &= 0.01099, \\ p(a = 1 | b = 1, e = 1) &= 0.9901099. \end{aligned}$$

## Собственно вывод

- Теперь давайте проводить маргинализацию.
- В первой ситуации мы знаем, что нам позвонили, и хотим выяснить распределение вероятностей визита грабителя и землетрясения, т.е. найти  $p(b, e|p = 1)$ .
- Используем теорему Байеса:

$$p(b, e|p = 1) = \frac{p(p = 1|b, e)p(b)p(e)}{p(p = 1)}$$

и маргинализуем  $p(p = 1|b, e)$  и  $p(p = 1)$  из нашей сети:

$$p(b, e|p = 1) = \frac{\sum_a p(p = 1|a)p(a|b, e)p(b)p(e)}{\sum_{a,b,e} p(p = 1|a)p(a|b, e)p(b)p(e)}.$$

## Вывод cont'd

- В итоге получается

$$p(b = 0, e = 0 | p = 1) = 0.4993,$$

$$p(b = 1, e = 0 | p = 1) = 0.4947,$$

$$p(b = 0, e = 1 | p = 1) = 0.0055,$$

$$p(b = 1, e = 1 | p = 1) = 0.0005.$$

- То есть вероятность реального грабителя — около 50%.
- А если пересчитать с учётом события  $r = 1$ , то получится

$$p(b = 0 | p = 1, r = 1) = 0.92,$$

$$p(b = 1 | p = 1, r = 1) = 0.08.$$

- Вот поэтому Вася и может успокоиться.

# Домашнее задание

**Упражнение** Разработать и обсчитать ещё один аналогичный пример, но такой, чтобы в нём фигурировал Noisy-AND.

**Упражнение** Реализовать программу, которая методом грубой силы обсчитывает байесовские сети доверия (перечисляя все возможные гипотезы).

# Суть

- Пусть мы хотим найти скрытые параметры, например, нормального распределения методом полного перебора.
- Как это сделать, ведь параметры непрерывные, всех не переберёшь?

# Суть

- Пусть мы хотим найти скрытые параметры, например, нормального распределения методом полного перебора.
- Как это сделать, ведь параметры непрерывные, всех не переберёшь?
- Просто сделать пространство дискретным, перебрать параметры с каким-то шагом.

## Важное замечание

- Когда мы проводим байесовский вывод, у нас, кроме правдоподобия, должно быть ещё *априорное распределение* (prior distribution) по всем возможным значениям параметров.
- Мы будем подсчитывать только правдоподобия, т.е. предполагать, что априорное распределение равномерное на интервале, который мы дискретизуем.
- Позже мы рассмотрим более разумные априорные распределения.

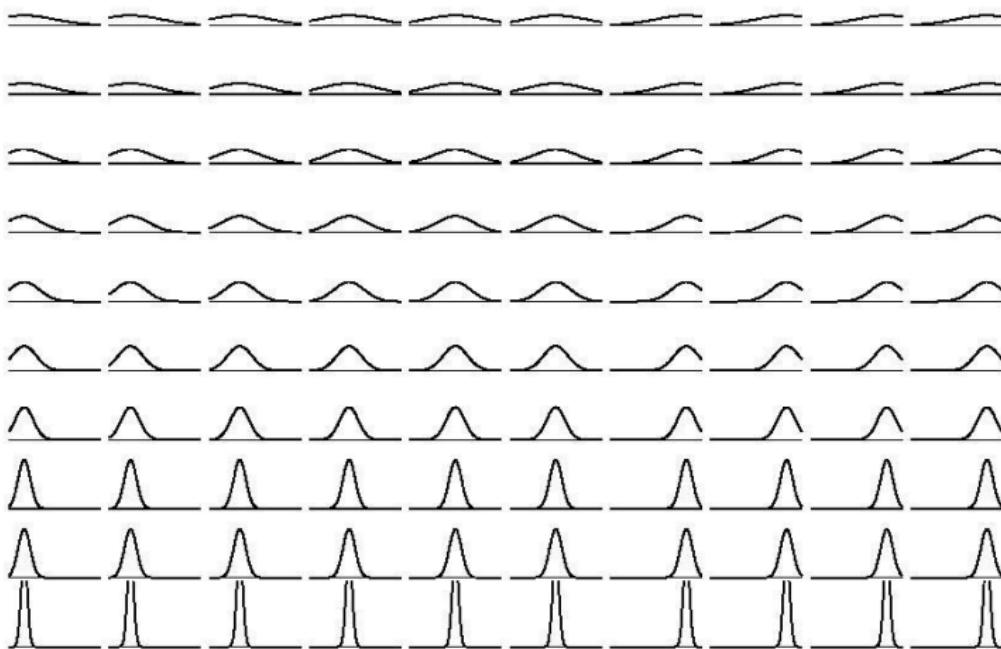
# Нормальное распределение

- Возьмём нормальное распределение:

$$p(x|\mu, \sigma) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}.$$

- У него два параметра, по которым можно перебирать.
- То есть алгоритм будет просто перебирать параметры  $\mu$  и  $\sigma$  и подсчитывать функцию правдоподобия  $p(\{x_i\}|\mu, \sigma)$ .

# Нормальное распределение



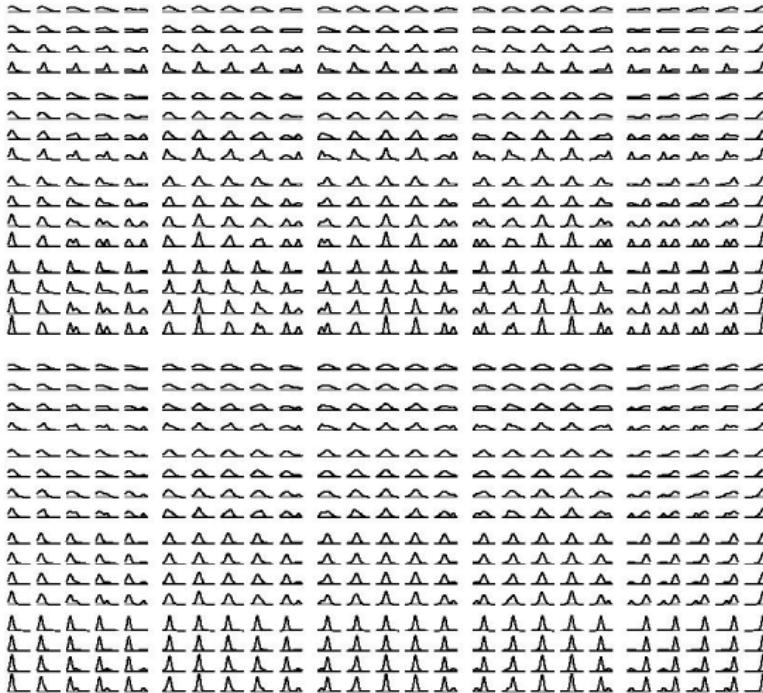
# Смесь нормальных распределений

- Более сложный случай — когда распределение представляет собой смесь гауссианов, которые берутся с весами  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$ ,  $\alpha_1 + \alpha_2 = 1$ :

$$\begin{aligned} p(x|\mu_1, \sigma_1, \alpha_1, \mu_2, \sigma_2, \alpha_2) &= \\ &= \frac{\alpha_1}{\sigma_1 \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu_1)^2}{2\sigma_1^2}} + \frac{\alpha_2}{\sigma_2 \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu_2)^2}{2\sigma_2^2}}. \end{aligned}$$

- Тут уже... сколько параметров?

# Смесь нормальных распределений



# Домашнее задание

**Упражнение** Реализовать алгоритм, который находит скрытые параметры смеси заданного количества гауссианов грубой силой.

# Outline

## 1 Метод полного перебора

- Введение
- Полный перебор на байесовских сетях
- Полный перебор в непрерывном случае

## 2 Маргинализация интегрированием

# Маргинализация

- Вспомним, что маргинализация — это суммирование по некоторым переменным так, чтобы их из произведения изгнать.
- Маргинализация — основа байесовского вывода, главный (и самый вычислительно сложный) инструмент.
- Когда мы делали вывод грубой силой, мы проводили маргинализацию, суммируя по всем возможным значениям, а для непрерывных переменных рассматривали все возможные значения с некоторым шагом.
- Но ведь можно и просто взять определённый интеграл. Этим мы сейчас и займёмся.

# Априорные распределения

- Мы сейчас определим пару априорных распределений, но пользоваться ими не будем. :)
- Когда мы хотим выполнять точную маргинализацию, зачастую полезно использовать так называемые *сопряжённые априорные распределения* (conjugate priors), потому что с ними вычисления упрощаются.
- Для параметра  $\mu$  нормального распределения сопряжённое априорное распределение — это тоже нормальное распределение с параметрами  $\mu_0$ ,  $\sigma_\mu$ .
- А для  $\sigma$ , точнее, для  $\beta = 1/\sigma^2$ , естественным априорным распределением будет гамма-распределение:

$$p(\beta|k_\beta, \theta_\beta) = \beta^{k_\beta - 1} \frac{e^{-\beta/\theta_\beta}}{\theta_\beta^{k_\beta} \Gamma(k_\beta)}, \quad \beta > 0.$$

## Неправильные априорные распределения

- Но мы будем пользоваться не ими, а их предельными случаями.
- Для  $\mu$  будем рассматривать  $p(\mu) = \text{const}$ ; это совершенно неправильное распределение.
- Для  $\sigma$  будем рассматривать предел при  $k_\beta \theta_\beta = 1$ ,  $c_\beta \rightarrow 0$ , т.е. плоское распределение  $\ln \sigma$  (он же  $\ln \beta$ ).
- Это и не распределения вовсе (не интегрируются); так их называют — improper priors. Но для простоты их часто используют.

## Оценки параметров

- Пусть есть данные  $D = \{x_i\}_{i=1}^n$ . Тогда оценка среднего

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n x_i / n,$$

а две возможные оценки дисперсии —

$$\sigma_n = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (\bar{x} - x_i)^2}{n}}, \quad \sigma_{n-1} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (\bar{x} - x_i)^2}{n-1}}.$$

- $\sigma_n$  — оценка максимального правдоподобия, но biased: ожидание  $\sigma_N$  при условии  $\sigma$  не равно  $\sigma$ . У  $\sigma_{n-1}$  bias пропадает.

## Оценки параметров

- Мы уже доказывали, что  $(\bar{x}, \sigma_n)$  — гипотеза максимального правдоподобия.
- Теперь давайте попробуем найти апостериорное распределение  $\mu$  при данном  $\sigma$ :

$$p(\mu | \{x_i\}_{i=1}^n, \sigma) = \frac{p(\{x_i\}_{i=1}^n | \mu, \sigma) p(\mu)}{p(\{x_i\}_{i=1}^n | \sigma)} e^{-n(\mu - \bar{x})^2 / (2\sigma^2)}.$$

- То есть получили нормальное распределение на  $\mu$  с параметрами  $(\bar{x}, \sigma^2/n)$ .

# Маргинализация

- Теперь — собственно задача маргинализации.
- Пусть мы хотим найти наиболее вероятную  $\sigma$  при имеющихся данных.
- Это значит, что нам придётся маргинализировать  $\mu$  из данных, когда мы будем подсчитывать

$$p(\sigma | \{x_i\}_{i=1}^n) = \frac{p(\{x_i\}_{i=1}^n | \sigma) p(\sigma)}{p(\{x_i\}_{i=1}^n)}.$$

## Маргинализация

- Здесь мы, как и раньше, предполагаем, что  $p(\mu) = 1/\sigma_\mu = \text{const}$ . Тогда

$$\begin{aligned} p(\{x_i\}_{i=1}^n | \sigma) &= \int p(\{x_i\}_{i=1}^n | \sigma, \mu) p(\mu) d\mu = \\ &= \frac{1}{\sigma_\mu} \int \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-\sum_{i=1}^n \frac{(x_i - \mu)^2}{2\sigma^2}} d\mu, \end{aligned}$$

и

$$\ln p(\{x_i\}_{i=1}^n | \sigma) = -n \ln(\sqrt{2\pi}\sigma) - \frac{\sum_{i=1}^n (\bar{x} - x_i)^2}{2\sigma^2} + \ln \frac{\sqrt{2\pi}\sigma / \sqrt{n}}{\sigma_\mu}.$$

- За счёт последнего члена (так называемого *фактора Оккама* — мы эти факторы ещё обсудим) максимум и сдвигается с  $\sigma_n$  на  $\sigma_{n-1}$ .

## Краткий итог

- Мы вычислили один простой интеграл, которым маргинализовали одну из переменных.
- В этом суть точной маргинализации с непрерывными переменными: нужно проводить точное интегрирование (а как иначе...).
- Интеграл был такой простой, потому что мы предполагали очень простые (неправильные) априорные распределения.

**Упражнение** Провести такую же маргинализацию для настоящих сопряжённых априорных распределений.

# Что будет дальше

- На следующей лекции наконец-то будут реально применяемые алгоритмы.
- Мы рассмотрим точную маргинализацию на решётках (trellises), причём не просто так, а в применении к задачам декодирования коррекционных кодов (кодов, исправляющих ошибки). Заодно и про сами коды поговорим.

## Спасибо за внимание!

- Lecture notes, слайды и коды программ появятся на моей homepage:  
<http://logic.pdmi.ras.ru/~sergey/index.php?page=teaching>
- Присылайте любые замечания, коды программ на других языках, решения упражнений, новые численные примеры и прочее по адресам:  
[sergey@logic.pdmi.ras.ru](mailto:sergey@logic.pdmi.ras.ru), [smartnik@inbox.ru](mailto:smartnik@inbox.ru)