

# Классификация

---

Сергей Николенко



Академия больших данных MADE — VK

21 февраля 2022 г.

---

*Random facts:*

- 21 февраля в ЮНЕСКО — Международный день родного языка; около половины из 6 тысяч языков мира находятся под угрозой исчезновения; в частности, в 2009 году ЮНЕСКО признала таковыми 136 языков на территории России
- 21 февраля 1804 г. Ричард Тревитик впервые публично продемонстрировал самодвижущуюся паровую повозку на рельсах — прототип паровоза
- 21 февраля 1848 г. Карл Маркс и Фридрих Энгельс запустили в Европу призрак коммунизма, опубликовав «Манифест Коммунистической партии»
- 21 февраля 1953 г. на основании рентгеноструктурных данных, полученных Морисом Уилкинсом и Розалинд Франклин, Джеймс Уотсон и Френсис Крик предложили структурную модель ДНК — двойную спираль
- 21 февраля 2006 г. телескоп «Хаббл» зарегистрировал объект SCP 06F6, природу которого астрономы не могут объяснить до сих пор: он увеличивал яркость в течение 100 суток (дольше, чем сверхновые), а рентгеновское излучение было вдвое мощнее, чем у сверхновых

# Введение в классификацию

---

# Задача классификации

- Теперь классификация: определить вектор  $x$  в один из  $K$  классов  $C_k$ .
- В итоге у нас так или иначе всё пространство разобьётся на эти классы.
- Т.е. на самом деле мы ищем *разделяющую поверхность* (decision surface, decision boundary).

# Задача классификации

- Как кодировать? Бинарная задача – очень естественно, переменная  $t$ ,  $t = 0$  соответствует  $\mathcal{C}_1$ ,  $t = 1$  соответствует  $\mathcal{C}_2$ .
- Оценку  $t$  можно интерпретировать как вероятность (по крайней мере, мы постараемся, чтобы было можно).
- Если несколько классов – удобно 1-of-K:

$$\mathbf{t} = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots)^T.$$

- Тоже можно интерпретировать как вероятности – или пропорционально им.

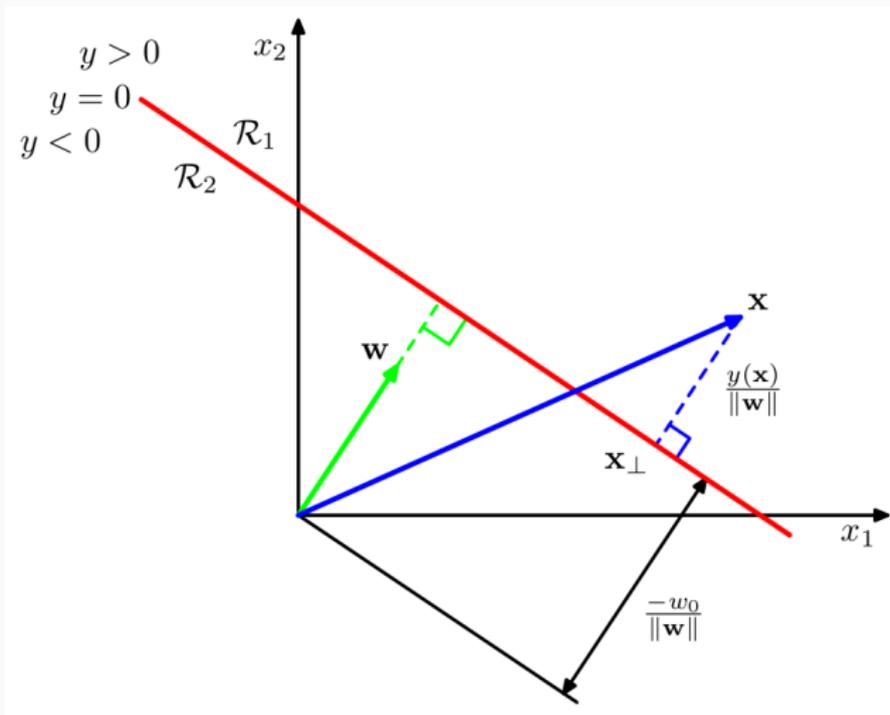
# Разделяющая гиперплоскость

- Начнём с геометрии: рассмотрим линейную дискриминантную функцию

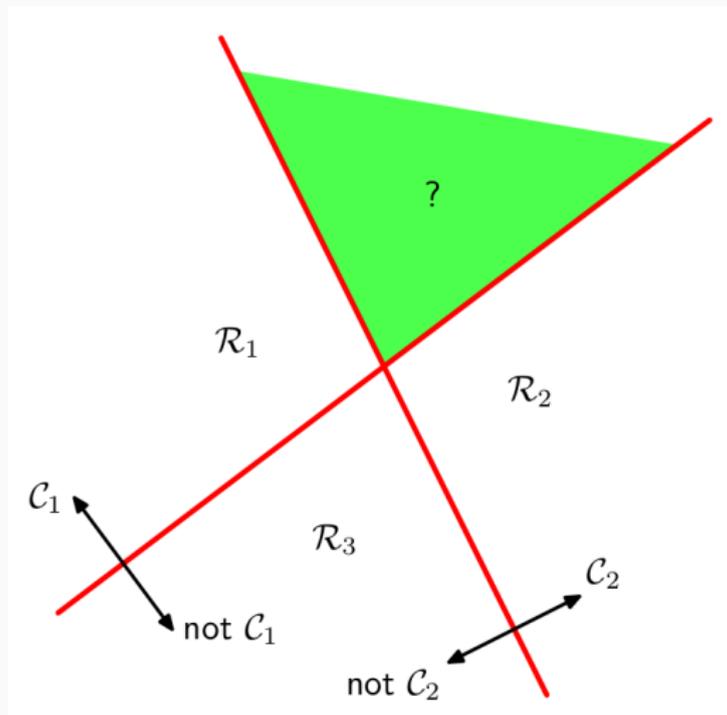
$$y(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^\top \mathbf{x} + w_0.$$

- Это гиперплоскость, и  $\mathbf{w}$  – нормаль к ней.
- Расстояние от начала координат до гиперплоскости равно  $\frac{-w_0}{\|\mathbf{w}\|}$ .
- $y(\mathbf{x})$  связано с расстоянием до гиперплоскости:  $d = \frac{y(\mathbf{x})}{\|\mathbf{w}\|}$ .

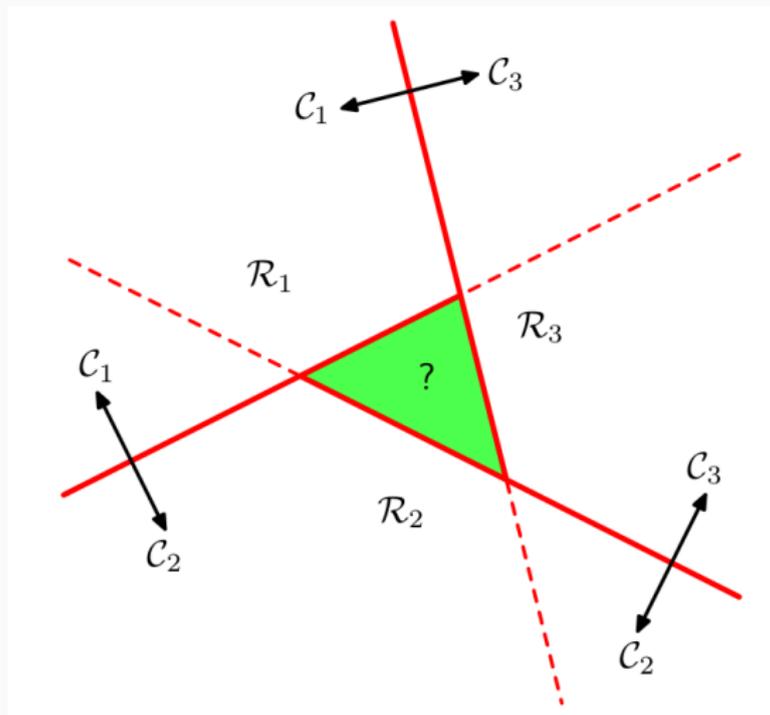
# Разделяющая гиперплоскость



- С несколькими классами выходит задача.
- Можно рассмотреть  $K$  поверхностей вида «один против всех».
- Можно –  $\binom{K}{2}$  поверхностей вида «каждый против каждого».
- Но всё это как-то нехорошо.



# Несколько классов



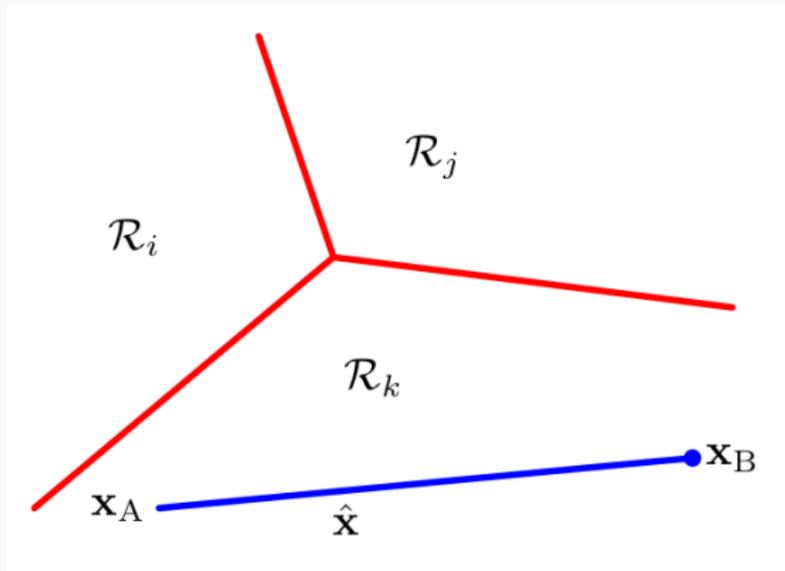
- Лучше рассмотреть единый дискриминант из  $K$  линейных функций:

$$y_k(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_k^\top \mathbf{x} + w_{k0}.$$

- Классифицировать в  $\mathcal{C}_k$ , если  $y_k(\mathbf{x})$  – максимален.
- Тогда разделяющая поверхность между  $\mathcal{C}_k$  и  $\mathcal{C}_j$  будет гиперплоскостью вида  $y_k(\mathbf{x}) = y_j(\mathbf{x})$ :

$$(\mathbf{w}_k - \mathbf{w}_j)^\top \mathbf{x} + (w_{k0} - w_{j0}).$$

## Несколько классов



**Упражнение.** Докажите, что области, соответствующие классам, при таком подходе всегда односвязные и выпуклые.

# Метод наименьших квадратов

- Мы снова можем воспользоваться методом наименьших квадратов: запишем  $y_k(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_k^\top \mathbf{x} + w_{k0}$  вместе (спрятав свободный член) как

$$y(\mathbf{x}) = \mathbf{W}^\top \mathbf{x}.$$

- Можно найти  $\mathbf{W}$ , оптимизируя сумму квадратов; функция ошибки:

$$E_D(\mathbf{W}) = \frac{1}{2} \text{Tr} \left[ (\mathbf{XW} - \mathbf{T})^\top (\mathbf{XW} - \mathbf{T}) \right].$$

- Берём производную, решаем...

- ...получается привычное

$$W = (X^T X)^{-1} X^T T = X^\dagger T,$$

где  $X^\dagger$  – псевдообратная Мура-Пенроуза.

- Теперь можно найти и дискриминантную функцию:

$$y(x) = W^T x = T^T (X^\dagger)^T x.$$

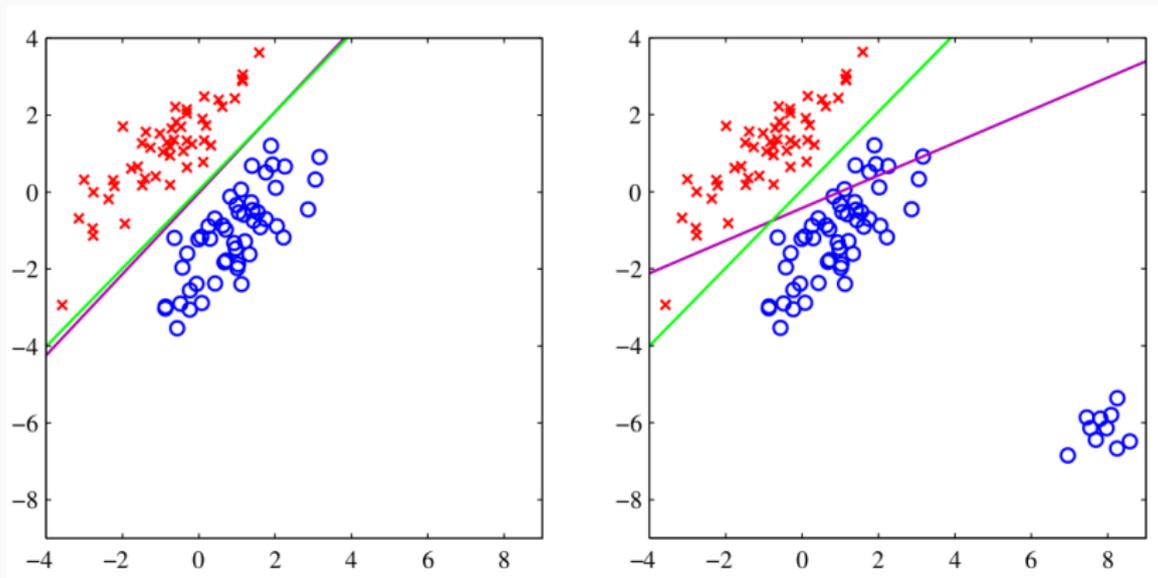
# Метод наименьших квадратов

- Это решение сохраняет линейность.

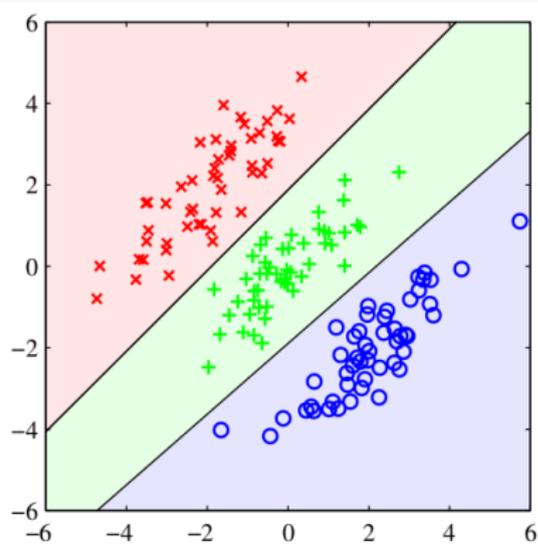
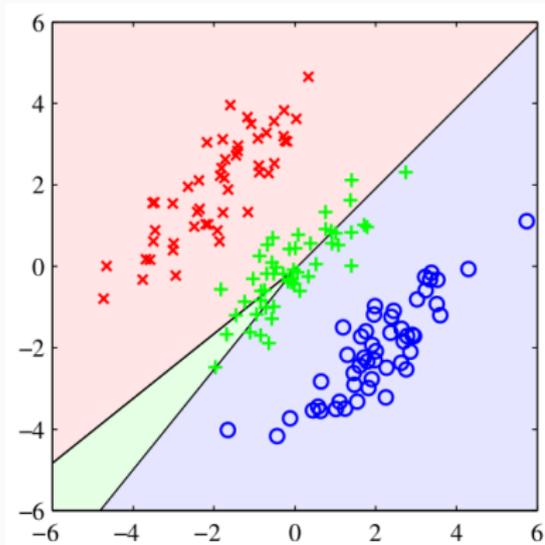
**Упражнение.** Докажите, что в схеме кодирования 1-of-K предсказания  $y_k(\mathbf{x})$  для разных классов при любом  $\mathbf{x}$  будут давать в сумме 1. Почему они всё-таки не будут разумными оценками вероятностей?

- Проблемы наименьших квадратов:
  - outliers плохо обрабатываются;
  - «слишком правильные» предсказания добавляют штраф.

# Проблемы наименьших квадратов



# Проблемы наименьших квадратов



## Проблемы наименьших квадратов

- Почему так? Почему наименьшие квадраты так плохо работают?

## Проблемы наименьших квадратов

- Почему так? Почему наименьшие квадраты так плохо работают?
- Они предполагают гауссовское распределение ошибки.
- Но, конечно, распределение у бинарных векторов далеко не гауссово.

# Линейный дискриминант Фишера

- Другой взгляд на классификацию: в линейном случае мы хотим спроецировать точки в размерность 1 (на нормаль разделяющей гиперплоскости) так, чтобы в этой размерности 1 они хорошо разделялись.
- Т.е. классификация – это такой метод радикального сокращения размерности.
- Давайте посмотрим на классификацию с этих позиций и попробуем добиться оптимальности в каком-то смысле.

# Линейный дискриминант Фишера

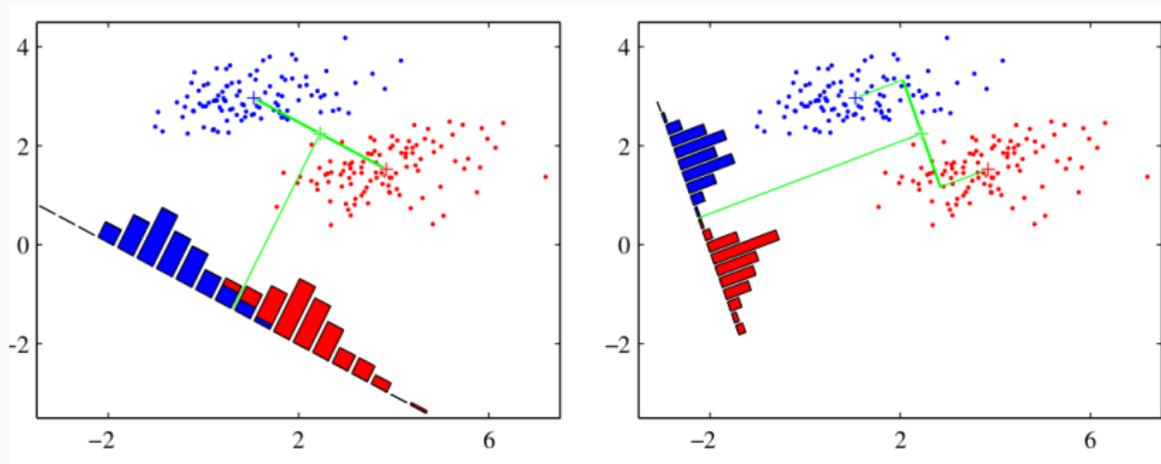
- Рассмотрим два класса  $\mathcal{C}_1$  и  $\mathcal{C}_2$  с  $N_1$  и  $N_2$  точками.
- Первая идея – надо найти серединный перпендикуляр между центрами кластеров

$$\mathbf{m}_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{\mathcal{C}_1} \mathbf{x}, \text{ и } \mathbf{m}_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{\mathcal{C}_2} \mathbf{x},$$

т.е. максимизировать  $\mathbf{w}^T (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)$ .

- Надо ещё добавить ограничение  $\|\mathbf{w}\| = 1$ , но всё равно не ахти как работает.

# Линейный дискриминант Фишера



Чем левая картинка хуже правой?

# Линейный дискриминант Фишера

- Слева больше дисперсия каждого кластера.
- Идея: минимизировать перекрытие классов, оптимизируя и проекцию расстояния, и дисперсию.
- Выборочные дисперсии в проекции: для  $y_n = \mathbf{w}^T \mathbf{x}_n$

$$s_1 = \sum_{n \in C_1} (y_n - m_1)^2 \quad \text{и} \quad s_2 = \sum_{n \in C_2} (y_n - m_2)^2.$$

# Линейный дискриминант Фишера

- Критерий Фишера:

$$J(\mathbf{w}) = \frac{(m_2 - m_1)^2}{s_1^2 + s_2^2} = \frac{\mathbf{w}^\top \mathbf{S}_B \mathbf{w}}{\mathbf{w}^\top \mathbf{S}_W \mathbf{w}}, \text{ где}$$

$$\mathbf{S}_B = (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)^\top,$$

$$\mathbf{S}_W = \sum_{n \in \mathcal{C}_1} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_1)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_1)^\top + \sum_{n \in \mathcal{C}_2} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_2)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_2)^\top.$$

(between-class covariance и within-class covariance).

- Дифференцируя по  $\mathbf{w}$ ...

# Линейный дискриминант Фишера

- ...получим, что  $J(\mathbf{w})$  максимален при

$$(\mathbf{w}^\top \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w} = (\mathbf{w}^\top \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w}.$$

- Т.к.  $\mathbf{S}_B = (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)^\top$ ,  $\mathbf{S}_B \mathbf{w}$  всё равно будет в направлении  $\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1$ , а длина  $\mathbf{w}$  нас не интересует.
- Поэтому получается

$$\mathbf{w} \propto \mathbf{S}_W^{-1} (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1).$$

- В итоге мы выбрали направление проекции, и осталось только разделить данные на этой проекции.

# Линейный дискриминант Фишера

- Любопытно, что дискриминант Фишера тоже можно получить из наименьших квадратов.
- Давайте для класса  $C_1$  выберем целевое значение  $\frac{N_1+N_2}{N_1}$ , а для класса  $C_2$  возьмём  $-\frac{N_1+N_2}{N_2}$ .

**Упражнение.** Докажите, что при таких целевых значениях наименьшие квадраты – это дискриминант Фишера.

# Линейный дискриминант Фишера

- А что будет с несколькими классами? Рассмотрим  $\mathbf{y} = \mathbf{W}^\top \mathbf{x}$ , обобщим внутреннюю дисперсию как

$$\mathbf{S}_W = \sum_{k=1}^K \mathbf{S}_k = \sum_{k=1}^K \sum_{n \in \mathcal{C}_k} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k) (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k)^\top.$$

- Чтобы обобщить внешнюю (межклассовую) дисперсию, просто возьмём остаток полной дисперсии

$$\mathbf{S}_T = \sum_n (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}) (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^\top,$$

$$\mathbf{S}_B = \mathbf{S}_T - \mathbf{S}_W.$$

# Линейный дискриминант Фишера

- Обобщить критерий можно разными способами, например:

$$J(\mathbf{W}) = \text{Tr} [\mathbf{s}_W^{-1} \mathbf{s}_B],$$

где  $\mathbf{s}$  – ковариации в пространстве проекций на  $\mathbf{y}$ :

$$\mathbf{s}_W = \sum_{k=1}^K \sum_{n \in \mathcal{C}_k} (\mathbf{y}_n - \boldsymbol{\mu}_k) (\mathbf{y}_n - \boldsymbol{\mu}_k)^\top,$$
$$\mathbf{s}_B = \sum_{k=1}^K N_k (\boldsymbol{\mu}_k - \boldsymbol{\mu}) (\boldsymbol{\mu}_k - \boldsymbol{\mu})^\top,$$

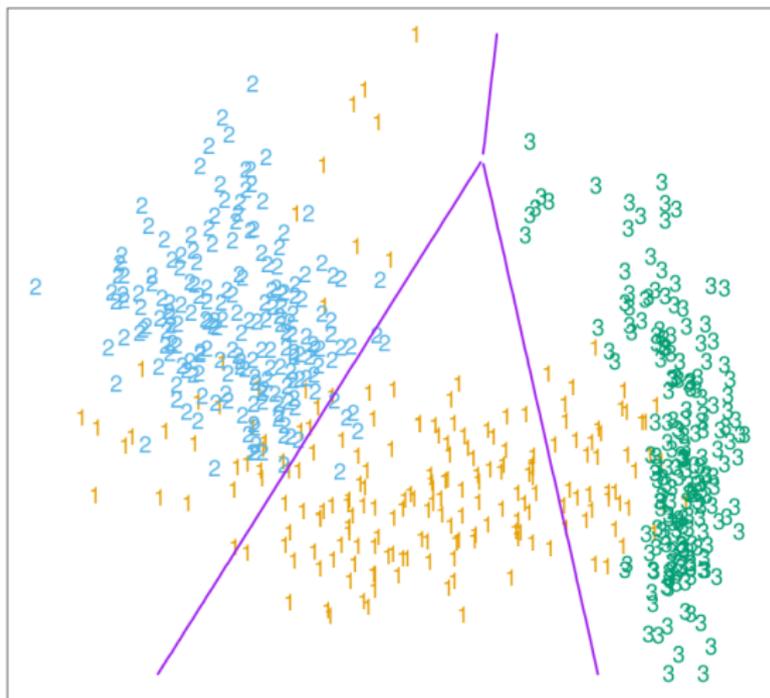
где  $\boldsymbol{\mu}_k = \frac{1}{N_k} \sum_{n \in \mathcal{C}_k} \mathbf{y}_n$ .

# LDA и QDA

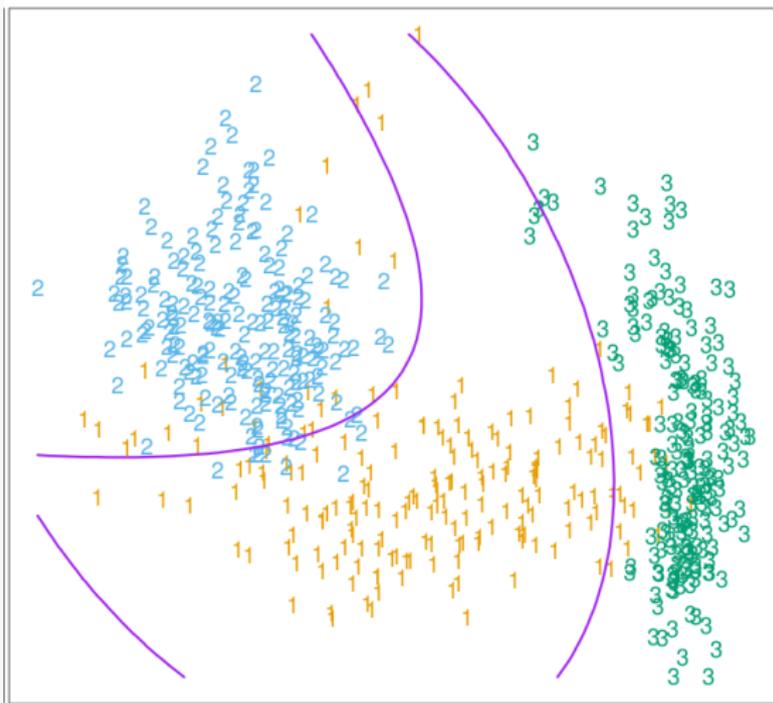
---

- Мы учились проводить разделяющие гиперплоскости.
- Но как же нелинейные поверхности?
- Можно делать нелинейные из линейных, увеличивая размерность.

# Нелинейные поверхности



# Нелинейные поверхности



- Теперь классификация через генеративные модели: давайте каждому классу сопоставим плотность  $p(\mathbf{x} | C_k)$ , найдём априорные распределения  $p(C_k)$ , будем искать  $p(C_k | \mathbf{x})$  по теореме Байеса.
- Для двух классов:

$$p(C_1 | \mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1)}{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1) + p(\mathbf{x} | C_2)p(C_2)}.$$

- Перепишем:

$$p(C_1 | \mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1)}{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1) + p(\mathbf{x} | C_2)p(C_2)} = \frac{1}{1 + e^{-a}} = \sigma(a),$$

где

$$a = \ln \frac{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1)}{p(\mathbf{x} | C_2)p(C_2)}, \quad \sigma(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}.$$

- $\sigma(a)$  – логистический сигмоид:

$$\sigma(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}$$

- $\sigma(-a) = 1 - \sigma(a)$ .
- $a = \ln\left(\frac{\sigma}{1-\sigma}\right)$  – логит-функция.

**Упражнение.** Докажите эти свойства.

- В случае нескольких классов получится

$$p(C_k | \mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{x} | C_k)p(C_k)}{\sum_j p(\mathbf{x} | C_j)p(C_j)} = \frac{e^{a_k}}{\sum_j e^{a_j}}.$$

- Здесь  $a_k = \ln p(\mathbf{x} | C_k)p(C_k)$ .
- $\frac{e^{a_k}}{\sum_j e^{a_j}}$  – нормализованная экспонента, или softmax-функция (сглаженный максимум).

- Давайте рассмотрим гауссовы распределения для классов:

$$p(\mathbf{x} | C_k) = \mathcal{N}(\mathbf{x} | \boldsymbol{\mu}_k, \Sigma).$$

- Сначала пусть  $\Sigma$  у всех одинаковые, а классов всего два.
- Посчитаем логистический сигмоид...

- ...получится

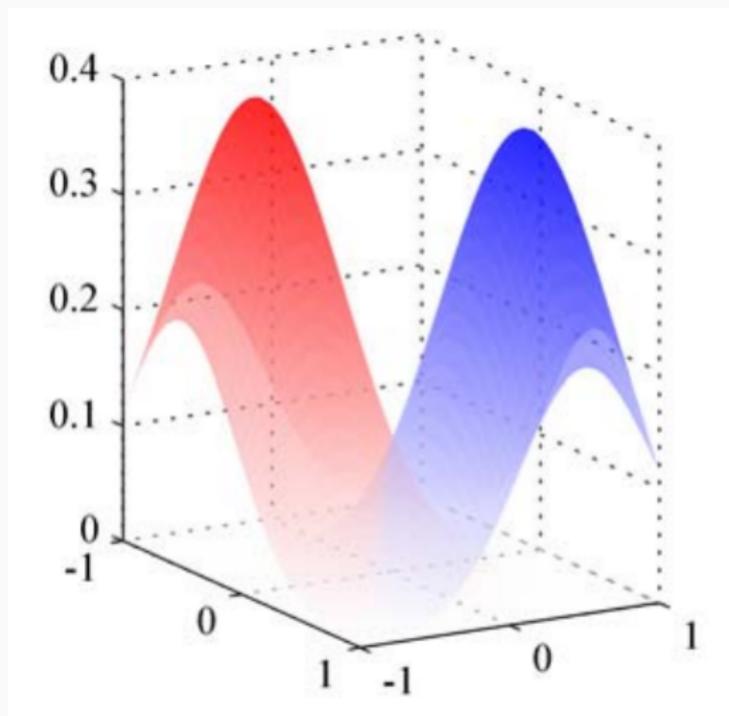
$$p(C_1 | \mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{w}^\top \mathbf{x} + w_0), \text{ где}$$

$$\mathbf{w} = \Sigma^{-1} (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2),$$

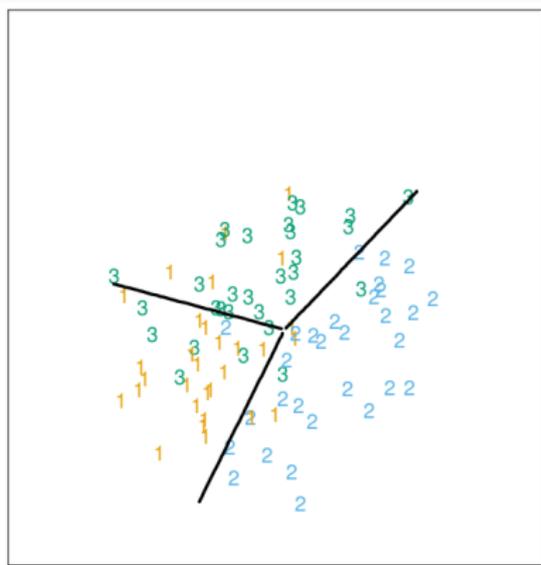
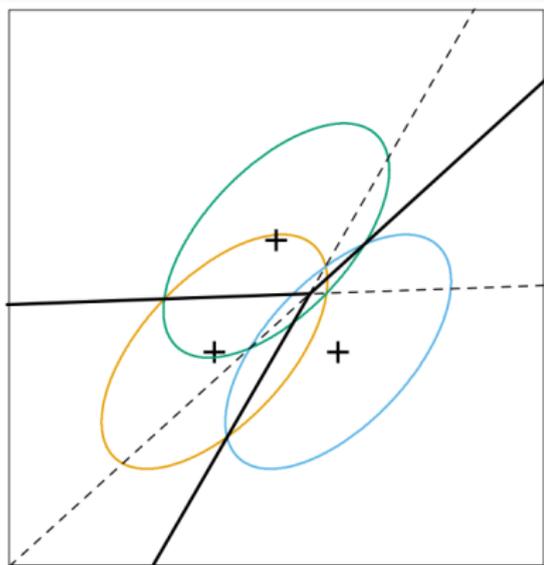
$$w_0 = -\frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}_1^\top \Sigma^{-1} \boldsymbol{\mu}_1 + \frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}_2^\top \Sigma^{-1} \boldsymbol{\mu}_2 + \ln \frac{p(C_1)}{p(C_2)}.$$

- Т.е. в аргументе сигмоида получается линейная функция от  $\mathbf{x}$ . Поверхности уровня – это когда  $p(C_1 | \mathbf{x})$  постоянно, т.е. гиперплоскости в пространстве  $\mathbf{x}$ . Априорные вероятности  $p(C_k)$  просто сдвигают эти гиперплоскости.

## Разделяющая гиперплоскость

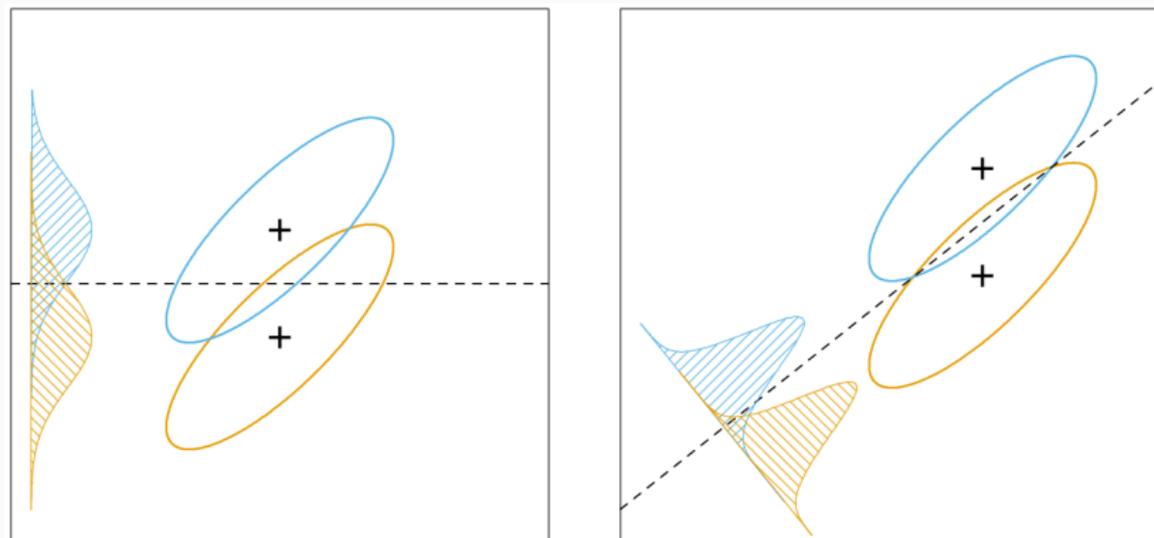


# Разделяющая гиперплоскость



# Дискриминант Фишера

Кстати, с дискриминантом Фишера эта разделяющая поверхность отлично сходится.



- С несколькими классами получится тоже примерно так же:

$$\delta_k(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^\top \Sigma^{-1} \boldsymbol{\mu}_k - \frac{1}{2} \boldsymbol{\mu}_k^\top \Sigma^{-1} \boldsymbol{\mu}_k + \ln \pi_k,$$

где  $\pi_k = p(C_k)$ .

- Получились линейные  $\delta_k(\mathbf{x})$ , и опять разделяющие поверхности линейные (тут разделяющие поверхности – когда две максимальных вероятности равны).
- Этот метод называется LDA – linear discriminant analysis.

- Как оценить распределения  $p(\mathbf{x} | \mathcal{C}_k)$ , если даны только данные?
- Можно по методу максимального правдоподобия.
- Опять рассмотрим тот же пример: два класса, гауссианы с одинаковой матрицей ковариаций, и есть  $D = \{\mathbf{x}_n, t_n\}_{n=1}^N$ , где  $t_n = 1$  значит  $\mathcal{C}_1$ ,  $t_n = 0$  значит  $\mathcal{C}_2$ .
- Обозначим  $p(\mathcal{C}_1) = \pi$ ,  $p(\mathcal{C}_2) = 1 - \pi$ .

# Метод максимального правдоподобия

- Для одной точки в классе  $C_1$ :

$$p(\mathbf{x}_n, C_1) = p(C_1)p(\mathbf{x}_n | C_1) = \pi \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_1, \Sigma).$$

- В классе  $C_2$ :

$$p(\mathbf{x}_n, C_2) = p(C_2)p(\mathbf{x}_n | C_2) = (1 - \pi) \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_2, \Sigma).$$

- Функция правдоподобия:

$$\begin{aligned} p(\mathbf{t} | \pi, \mu_1, \mu_2, \Sigma) &= \\ &= \prod_{n=1}^N [\pi \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_1, \Sigma)]^{t_n} [(1 - \pi) \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_2, \Sigma)]^{1-t_n}. \end{aligned}$$

- Максимизируем логарифм правдоподобия. Сначала по  $\pi$ , там останется только

$$\sum_{n=1}^N [t_n \ln \pi + (1 - t_n) \ln(1 - \pi)],$$

и, взяв производную, получим, совершенно неожиданно,

$$\hat{\pi} = \frac{N_1}{N_1 + N_2}.$$

# Метод максимального правдоподобия

- Теперь по  $\mu_1$ ; всё, что зависит от  $\mu_1$ :

$$\sum_n t_n \ln \mathcal{N}(\mathbf{x}_n | \mu_1, \Sigma) = -\frac{1}{2} \sum_n t_n (\mathbf{x}_n - \mu_1)^\top \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \mu_1) + C.$$

- Берём производную, и получается, опять внезапно,

$$\hat{\mu}_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{n=1}^N t_n \mathbf{x}_n.$$

- Аналогично,

$$\hat{\mu}_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{n=1}^N (1 - t_n) \mathbf{x}_n.$$

## Метод максимального правдоподобия

- Для матрицы ковариаций придётся постараться; в результате получится

$$\hat{\Sigma} = \frac{N_1}{N_1 + N_2} \mathbf{S}_1 + \frac{N_2}{N_1 + N_2} \mathbf{S}_2, \text{ где}$$
$$\mathbf{S}_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{n \in \mathcal{C}_1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_1)(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_1)^\top,$$
$$\mathbf{S}_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{n \in \mathcal{C}_2} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_2)(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_2)^\top.$$

- Тоже совершенно неожиданно: взвешенное среднее оценок для двух матриц ковариаций.

- Это самым прямым образом обобщается на случай

нескольких классов.

**Упражнение.** Сделайте это.

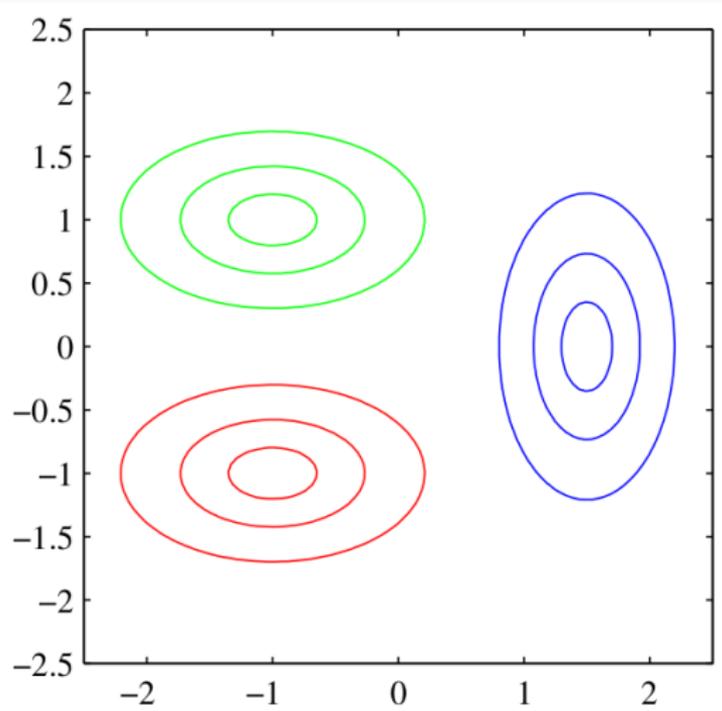
- А вот с разными матрицами ковариаций уже будет по-другому.
- Квадратичные члены не сократятся.
- Разделяющие поверхности станут квадратичными; QDA – quadratic discriminant analysis.

- В QDA получится

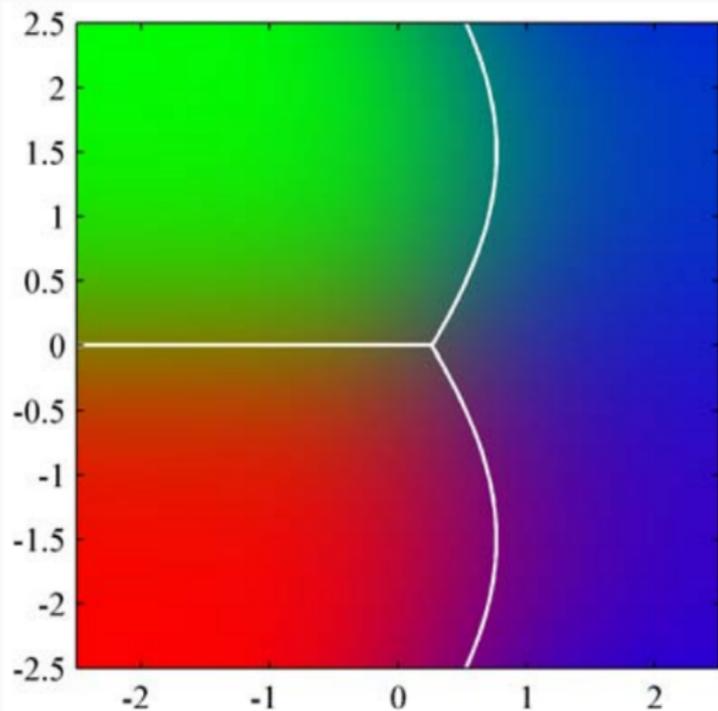
$$\delta_k(\mathbf{x}) = -\frac{1}{2} \log |\Sigma_k| - \frac{1}{2} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_k)^T \Sigma_k^{-1} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_k) + \log \pi_k.$$

- Разделяющая поверхность между  $\mathcal{C}_i$  и  $\mathcal{C}_j$  – это  $\{\mathbf{x} \mid \delta_i(\mathbf{x}) = \delta_j(\mathbf{x})\}$ .
- Оценки максимального правдоподобия такие же, только надо отдельно матрицы ковариаций оценивать.

## Разные матрицы ковариаций

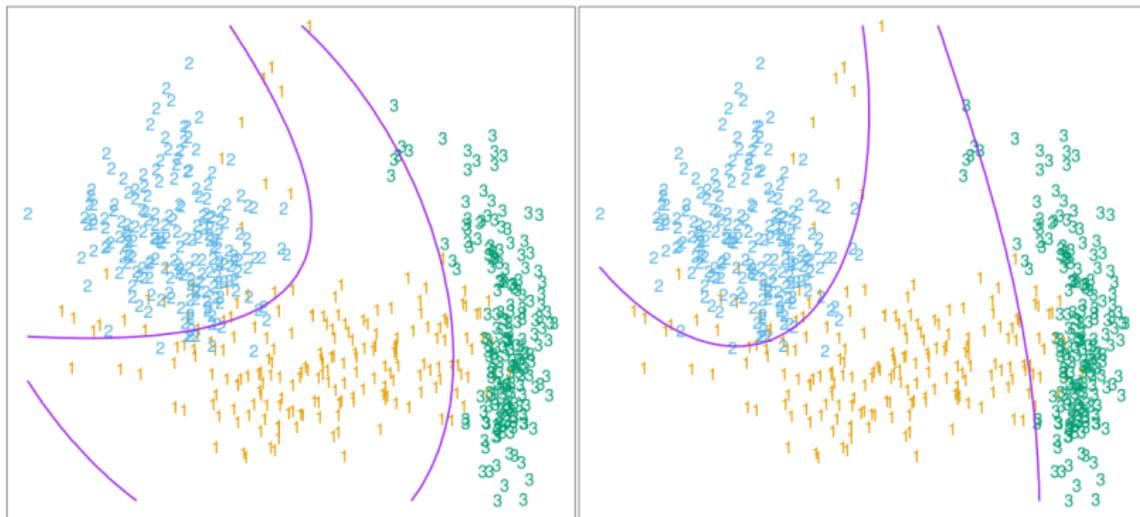


## Разные матрицы ковариаций



# LDA vs. QDA

Разница между LDA с квадратичными членами и QDA обычно невелика.



- LDA и QDA неплохо работают на практике. Часто это первая идея в классификации.
- Число параметров:
  - у LDA  $(K - 1)(d + 1)$  параметр: по  $d + 1$  на каждую разницу вида  $\delta_k(\mathbf{x}) - \delta_K(\mathbf{x})$ ;
  - у QDA  $(K - 1)(d(d + 3)/2 + 1)$  параметр, но он выглядит гораздо лучше своих лет.

- Почему хорошо работают?
- Скорее всего, потому, что линейные и квадратичные оценки достаточно стабильны: даже если bias относительно большой (как будет, если данные всё-таки не гауссианами порождены), variance будет маленькой.

- Компромисс между LDA и QDA – регуляризованный дискриминантный анализ, RDA.
- Стянем ковариации каждого класса к общей матрице ковариаций:

$$\hat{\Sigma}_k(\alpha) = \alpha \hat{\Sigma}_k + (1 - \alpha) \hat{\Sigma},$$

где  $\hat{\Sigma}_k$  – оценка из QDA,  $\hat{\Sigma}$  – оценка из LDA.

- Или стянем к единичной матрице:

$$\hat{\Sigma}_k(\gamma) = \gamma \hat{\Sigma}_k + (1 - \gamma) \hat{\sigma}^2 I.$$

- Предположим, что размерность  $d$  больше, чем число классов  $K$ .
- Тогда центроиды классов  $\hat{\mu}_k$  лежат в подпространстве размерности  $\leq K - 1$ .
- И когда мы определяем ближайший центроид, нам достаточно считать расстояния только в этом подпространстве.
- Таким образом, можно сократить ранг задачи.

- Куда именно проецировать? Не обязательно само подпространство, порождённое центроидами, будет оптимальным.
- Это мы уже проходили: для размерности 1 это линейный дискриминант Фишера.
- Это он и есть: оптимальное подпространство будет там, где межклассовая дисперсия максимальна по отношению к внутриклассовой.

# Логистическая регрессия

---

- Итак, мы рассмотрели логистический сигмоид:

$$p(C_1 | \mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1)}{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1) + p(\mathbf{x} | C_2)p(C_2)} = \frac{1}{1 + e^{-a}} = \sigma(a),$$

$$\text{где } a = \ln \frac{p(\mathbf{x} | C_1)p(C_1)}{p(\mathbf{x} | C_2)p(C_2)}, \quad \sigma(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}.$$

- Вывели из него LDA и QDA, обучили их методом максимального правдоподобия, а потом отвлеклись на naïve Bayes.

- Возвращаемся к задаче классификации.
- Два класса, и апостериорное распределение – логистический сигмоид на линейной функции:

$$p(C_1 | \phi) = y(\phi) = \sigma(\mathbf{w}^T \phi), \quad p(C_2 | \phi) = 1 - p(C_1 | \phi).$$

- *Логистическая регрессия* – это когда мы напрямую оптимизируем  $\mathbf{w}$ .

- Для датасета  $\{\phi_n, t_n\}$ ,  $t_n \in \{0, 1\}$ ,  $\phi_n = \phi(\mathbf{x}_n)$ :

$$p(\mathbf{t} | \mathbf{w}) = \prod_{n=1}^N y_n^{t_n} (1 - y_n)^{1-t_n}, \quad y_n = p(\mathcal{C}_1 | \phi_n).$$

- Ищем параметры максимального правдоподобия, минимизируя  $-\ln p(\mathbf{t} | \mathbf{w})$ :

$$E(\mathbf{w}) = -\ln p(\mathbf{t} | \mathbf{w}) = -\sum_{n=1}^N [t_n \ln y_n + (1 - t_n) \ln(1 - y_n)].$$

- Пользуясь тем, что  $\sigma' = \sigma(1 - \sigma)$ , берём градиент (похоже на перцептрон):

$$\nabla E(\mathbf{w}) = \sum_{n=1}^N (y_n - t_n) \phi_n.$$

- Если теперь сделать градиентный спуск, получим как раз разделяющую поверхность.
- Заметим, правда, что если данные действительно разделимы, то может получиться жуткий оверфиттинг:  $\|\mathbf{w}\| \rightarrow \infty$ , и сигмоид превращается в функцию Хевисайда. Надо регуляризовать.

- В логистической регрессии не получается замкнутого решения из-за сигмоида.
- Но функция  $E(\mathbf{w})$  всё равно выпуклая, и можно воспользоваться методом Ньютона-Рапсона – на каждом шаге использовать локальную квадратичную аппроксимацию к функции ошибки:

$$\mathbf{w}^{\text{new}} = \mathbf{w}^{\text{old}} - \mathbf{H}^{-1} \nabla E(\mathbf{w}),$$

где  $\mathbf{H}$  (Hessian) – матрица вторых производных  $E(\mathbf{w})$ .

- Замечание: давайте применим Ньютона-Рапсона к обычной линейной регрессии с квадратической ошибкой:

$$\begin{aligned}\nabla E(\mathbf{w}) &= \sum_{n=1}^N (\mathbf{w}^\top \phi_n - t_n) \phi_n = \Phi^\top \Phi \mathbf{w} - \Phi^\top \mathbf{t}, \\ \nabla \nabla E(\mathbf{w}) &= \sum_{n=1}^N \phi_n \phi_n^\top = \Phi^\top \Phi,\end{aligned}$$

и шаг оптимизации будет

$$\begin{aligned}\mathbf{w}^{\text{new}} &= \mathbf{w}^{\text{old}} - (\Phi^\top \Phi)^{-1} [\Phi^\top \Phi \mathbf{w}^{\text{old}} - \Phi^\top \mathbf{t}] = \\ &= (\Phi^\top \Phi)^{-1} \Phi^\top \mathbf{t},\end{aligned}$$

т.е. мы за один шаг придём к решению.

- Для логистической регрессии:

$$\nabla E(\mathbf{w}) = \sum_{n=1}^N (y_n - t_n) \phi_n = \Phi^T (\mathbf{y} - \mathbf{t}),$$

$$\mathbf{H} = \nabla \nabla E(\mathbf{w}) = \sum_{n=1}^N y_n (1 - y_n) \phi_n \phi_n^T = \Phi^T \mathbf{R} \Phi$$

для диагональной матрицы  $\mathbf{R}$  с  $R_{nn} = y_n(1 - y_n)$ .

- Формула шага оптимизации:

$$\mathbf{w}^{\text{new}} = \mathbf{w}^{\text{old}} - \left(\Phi^{\top} R \Phi\right)^{-1} \Phi^{\top} (\mathbf{y} - \mathbf{t}) = \left(\Phi^{\top} R \Phi\right)^{-1} \Phi^{\top} R \mathbf{z},$$

где  $\mathbf{z} = \Phi \mathbf{w}^{\text{old}} - R^{-1} (\mathbf{y} - \mathbf{t})$ .

- Получилось как бы решение взвешенной задачи минимизации квадратического отклонения с матрицей весов  $R$ .
- Отсюда название: iterative reweighted least squares (IRLS).

- В случае нескольких классов

$$p(C_k | \phi) = y_k(\phi) = \frac{e^{a_k}}{\sum_j e^{a_j}} \text{ для } a_k = \mathbf{w}_k^\top \phi.$$

- Опять выпишем максимальное правдоподобие; во-первых,

$$\frac{\partial y_k}{\partial a_j} = y_k ([k = j] - y_j).$$

- Теперь запишем правдоподобие – для схемы кодирования 1-of-K будет целевой вектор  $\mathbf{t}_n$  и правдоподобие

$$p(\mathbf{T} | \mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_K) = \prod_{n=1}^N \prod_{k=1}^K p(C_k | \phi_n)^{t_{nk}} = \prod_{n=1}^N \prod_{k=1}^K y_{nk}^{t_{nk}}$$

для  $y_{nk} = y_k(\phi_n)$ ; берём логарифм:

$$E(\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_K) = -\ln p(\mathbf{T} | \mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_K) = -\sum_{n=1}^N \sum_{k=1}^K t_{nk} \ln y_{nk}, \text{ и}$$

$$\nabla_{\mathbf{w}_j} E(\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_K) = -\sum_{n=1}^N (y_{nj} - t_{nj}) \phi_n.$$

- Оптимизировать опять можно по Ньютону-Рапсону; гессиан получится как

$$\nabla_{\mathbf{w}_k} \nabla_{\mathbf{w}_j} E(\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_K) = - \sum_{n=1}^N y_{nk} ([k=j] - y_{nj}) \phi_n \phi_n^\top.$$

- А что если у нас другая форма сигмоида?
- Мы по-прежнему в той же постановке: два класса,  $p(t = 1 | a) = f(a)$ ,  $a = \mathbf{w}^\top \phi$ ,  $f$  – функция активации.
- Давайте установим функцию активации с порогом  $\theta$ : для каждого  $\phi_n$ , вычисляем  $a_n = \mathbf{w}^\top \phi_n$ , и

$$\begin{cases} t_n = 1, & \text{если } a_n \geq \theta, \\ t_n = 0, & \text{если } a_n < \theta. \end{cases}$$

- Если  $\theta$  берётся по распределению  $p(\theta)$ , это соответствует

$$f(a) = \int_{-\infty}^a p(\theta) d\theta.$$

- Пусть, например,  $p(\theta)$  – гауссиан с нулевым средним и единичной дисперсией. Тогда

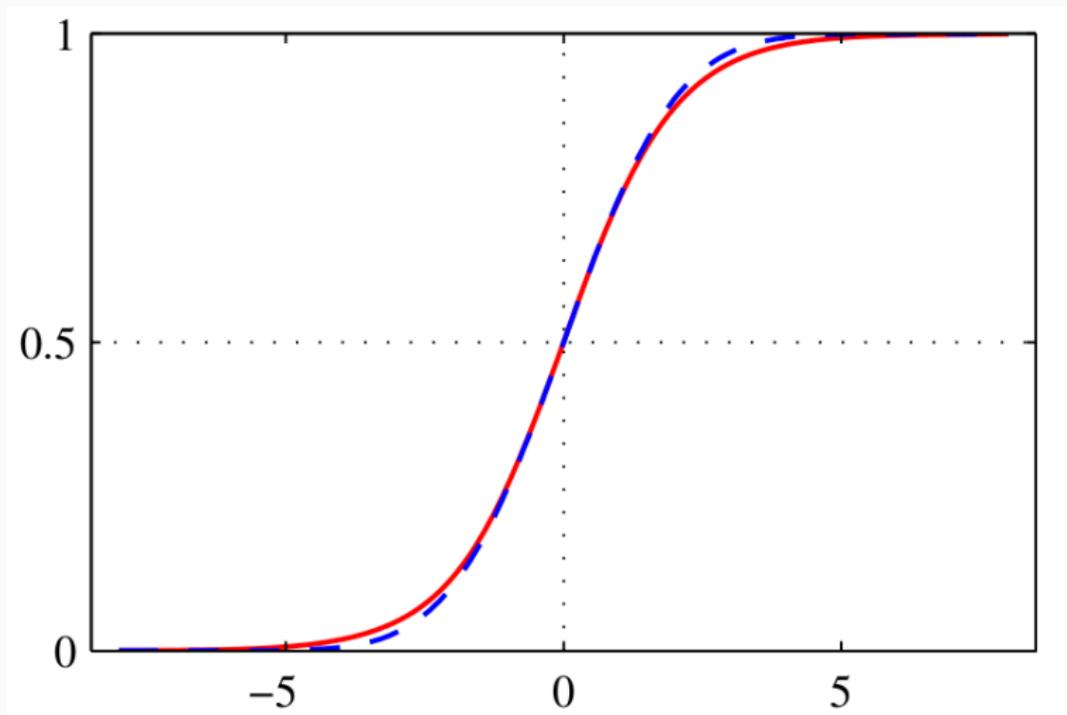
$$f(a) = \Phi(a) = \int_{-\infty}^a \mathcal{N}(\theta | 0, 1) d\theta.$$

- Это называется *пробит-функцией* (probit); неэлементарная, но тесно связана с

$$\operatorname{erf}(a) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^a e^{-\frac{\theta^2}{2}} d\theta :$$

$$\Phi(a) = \frac{1}{2} \left[ 1 + \frac{1}{\sqrt{2}} \operatorname{erf}(a) \right].$$

- Пробит-регрессия – это модель с пробит-функцией активации.



# Логистическая регрессия по-байесовски

---

- Теперь давайте обработаем логистическую регрессию по-байесовски.
- Логистическую регрессию так просто не выпишешь, как линейную – точного ответа из произведения логистических сигмоидов не получается.
- Будем приближать по Лапласу.

# Байесовская логистическая регрессия

- Априорное распределение выберем гауссовским:

$$p(\mathbf{w}) = \mathcal{N}(\mathbf{w} \mid \boldsymbol{\mu}_0, \boldsymbol{\Sigma}_0).$$

- Тогда апостериорное будет

$$\begin{aligned} p(\mathbf{w} \mid \mathbf{t}) &\propto p(\mathbf{w})p(\mathbf{t} \mid \mathbf{w}), \text{ и} \\ \ln p(\mathbf{w} \mid \mathbf{t}) &= -\frac{1}{2}(\mathbf{w} - \boldsymbol{\mu}_0)^\top \boldsymbol{\Sigma}_0^{-1}(\mathbf{w} - \boldsymbol{\mu}_0) \\ &\quad + \sum_{n=1}^N [t_n \ln y_n + (1 - t_n) \ln(1 - y_n)] + \text{const}, \\ \text{где } y_n &= \sigma(\mathbf{w}^\top \boldsymbol{\phi}_n). \end{aligned}$$

- Чтобы приблизить, сначала находим максимум  $\mathbf{w}_{\text{MAP}}$ , а потом матрица ковариаций – это матрица вторых производных

$$\Sigma_N = -\nabla\nabla \ln p(\mathbf{w} | \mathbf{t}) = \Sigma_0^{-1} + \sum_{n=1}^N y_n(1 - y_n)\phi_n\phi_n^\top.$$

- Наше приближение – это

$$q(\mathbf{w}) = \mathcal{N}(\mathbf{w} | \mathbf{w}_{\text{MAP}}, \Sigma_N).$$

- Теперь можно описать байесовское предсказание:

$$p(C_1 | \phi, \mathbf{t}) = \int p(C_1 | \phi, \mathbf{w})p(\mathbf{w} | \mathbf{t})d\mathbf{w} \approx \int \sigma(\mathbf{w}^\top \phi)q(\mathbf{w})d\mathbf{w}.$$

- Заметим, что  $\sigma(\mathbf{w}^\top \phi)$  зависит от  $\mathbf{w}$  только через его проекцию на  $\phi$ .
- Обозначим  $a = \mathbf{w}^\top \phi$ :

$$\sigma(\mathbf{w}^\top \phi) = \int \delta(a - \mathbf{w}^\top \phi)\sigma(a)da.$$

- $\sigma(\mathbf{w}^\top \boldsymbol{\phi}) = \int \delta(a - \mathbf{w}^\top \boldsymbol{\phi}) \sigma(a) da$ , а значит,

$$\int \sigma(\mathbf{w}^\top \boldsymbol{\phi}) q(\mathbf{w}) d\mathbf{w} = \int \sigma(a) p(a) da,$$

$$\text{где } p(a) = \int \delta(a - \mathbf{w}^\top \boldsymbol{\phi}) q(\mathbf{w}) d\mathbf{w}.$$

- $p(a)$  – это маргинализация гауссиана  $q(\mathbf{w})$ , где мы интегрируем по всему, что ортогонально  $\boldsymbol{\phi}$ .

# Байесовская логистическая регрессия

- $p(a)$  – это маргинализация гауссиана  $q(\mathbf{w})$ , где мы интегрируем по всему, что ортогонально  $\phi$ .
- Значит,  $p(a)$  – тоже гауссиан; найдём его моменты:

$$\mu_a = \mathbf{E}[a] = \int a p(a) da = \int q(\mathbf{w}) \mathbf{w}^\top \phi d\mathbf{w} = \mathbf{w}_{\text{MAP}}^\top \phi,$$

$$\begin{aligned} \sigma_a^2 &= \int (a^2 - \mathbf{E}[a])^2 p(a) da = \\ &= \int q(\mathbf{w}) [(\mathbf{w}^\top \phi)^2 - (\mu_N^\top \phi)^2]^2 d\mathbf{w} = \phi^\top \Sigma_N \phi. \end{aligned}$$

- Итого получили, что

$$p(C_1 | \mathbf{t}) = \int \sigma(a) p(a) da = \int \sigma(a) \mathcal{N}(a | \mu_a, \sigma_a^2) da.$$

- $p(C_1 | \mathbf{t}) = \int \sigma(a) \mathcal{N}(a | \mu_a, \sigma_a^2) da.$
- Этот интеграл так просто не взять, потому что сигмоид сложный, но можно приблизить, если приблизить  $\sigma(a)$  через пробит:  $\sigma(a) \approx \Phi(\lambda a)$  для  $\lambda = \sqrt{\pi/8}$ .

**Упражнение.** Докажите, что для  $\lambda = \sqrt{\pi/8}$  у  $\sigma$  и  $\Phi$  одинаковый наклон в нуле.

- А если мы перейдём к пробит-функции, то её свёртка с гауссианом будет просто другим пробитом:

$$\int \Phi(\lambda a) \mathcal{N}(a \mid \mu, \sigma^2) da = \Phi\left(\frac{\mu}{\sqrt{\frac{1}{\lambda^2} + \sigma^2}}\right).$$

**Упражнение.** Докажите это.

- В итоге получается аппроксимация

$$\int \sigma(a) \mathcal{N}(a \mid \mu, \sigma^2) da \approx \sigma(\kappa(\sigma^2)\mu),$$

$$\text{где } \kappa(\sigma^2) = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\pi}{8}\sigma^2}}.$$

- И теперь, собирая всё вместе, мы получили распределение предсказаний:

$$p(C_1 | \phi, \mathbf{t}) = \sigma(\kappa(\sigma_a^2)\mu_a), \text{ где}$$

$$\mu_a = \mathbf{w}_{\text{MAP}}^\top \phi,$$

$$\sigma_a^2 = \phi^\top \Sigma_N \phi,$$

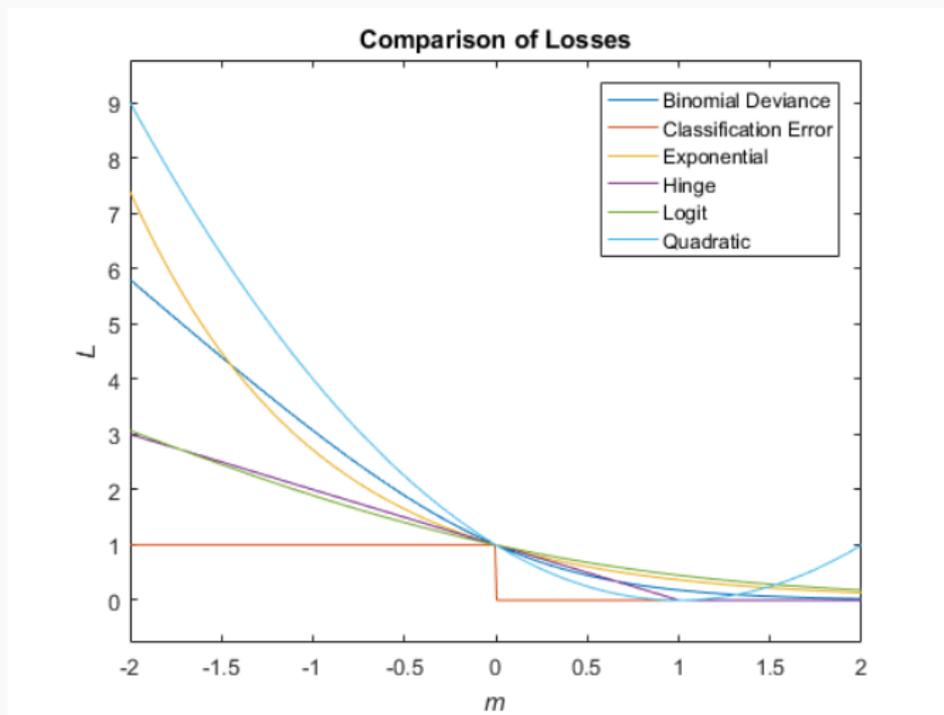
$$\kappa(\sigma^2) = \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\pi}{8}\sigma^2}}.$$

- Кстати, разделяющая поверхность  $p(C_1 | \phi, \mathbf{t}) = \frac{1}{2}$  задаётся уравнением  $\mu_a = 0$ , и тут нет никакой разницы с просто использованием  $\mathbf{w}_{\text{MAP}}$ . Разница будет только для более сложных критериев.

# Функции потерь в классификации

- И напоследок немножко другой взгляд: разные методы классификации отличаются друг от друга тем, какую функцию ошибки они оптимизируют.
- У классификации проблема с «правильной» функцией ошибки, то есть ошибкой собственно классификации:
  - она и не везде дифференцируема,
  - и производная её никому не нужна.
- Давайте посмотрим на разные функции потерь (loss functions); мы уже несколько видели, но ещё немало осталось.

# Функции потерь в классификации



Спасибо!

Спасибо за внимание!